

第1回 宇宙着陸探査技術シンポジウム プログラム

2026.2.6 ver.

[日時] 2026年2月19-20日

[場所] 福島ロボットテストフィールド 第1-2会議室 及び 月面模擬クレータエリア

[開催方式] 講演（ハイブリッド方式 Zoom + 現地開催）

デモンストレーション（現地開催のみ）

[発表言語] 日本語（英語でも可）

[講演時間] （発表）20分 + （質疑応答）5分 または（発表）15分 + （質疑応答）5分

[プログラム]

（1日目）2/19（木）

○第1セッション（プロジェクトセッション）13:00～14:55（司会：山田竜平）

(1) 13:00～13:05 オープニング

山田 竜平（会津大学）

(2) 13:05～13:30 宇宙探査技術研究チームの活動と3次元地質地図生成手法の研究

山田 竜平 (会津大学)

(3) 13:30～13:55 福島県産学連携宇宙研究開発支援事業「リモート箱庭」プロジェクト

小川 佳子 (会津大学)

(4) 13:55～14:15 分光カメラデータ解析研究紹介(仮) 大竹 真紀子 (岡山大学)

※オンライン

(5) 14:15～14:35 VR オペレーション研究紹介(仮) Alaeddin Nasssni (会津大学)

(6) 14:35～14:55 バーチャル月箱庭：シミュレータ内におけるリアルな月面環境の構築

山本 圭香 (会津大学)

14:55～15:20 休憩

○第2セッション (宇宙関連企業セッション) 15:20～16:40 (司会：小川佳子)

(7) 15:20～15:40 TBA CLT 講演者 (株式会社 クレアリンクテクノロジー)

(8) 15:40～16:00 TBA 佐々木 陽 (株式会社 G-Clue)

(9) 16:00～16:20 TBA 鮫島貴光 (株式会社 東日本計算センター)

(10) 16:20～16:40 トヨタテクニカル開発事業紹介(仮)

TTDC 講演者 (株式会社 トヨタテクニカル開発)

(2日目) 2/20 (金)

○第3セッション (探査ローバーデモンストレーション) 10:00～12:30

(司会: 小川佳子&鈴木崇正)

(場所) 福島ロボットテストフィールド(RTF)月面模擬クレータエリア

※各自ヘルメットを受け取り、着用して移動

(デモ内容)

- ・岡山大学惑星物質研究所(鳥取県)ー福島 RTF 間ローバー遠隔操縦
- ・月ー地球間の通信遅延模擬とその環境下での複数ローバー遠隔操縦
- ・VR オペレーションによるローバー操縦体験

・ユーザー持ち込みローバー走行会・実験デモ など

12:30～13:30 昼休み

○第4セッション（ユーザーズセッション）13:30～14:40（司会：山本圭香）

(11) 13:30～13:50 JAXA 宇宙探査イノベーションハブの次世代モビリティ領域研究活動紹介

山崎雅起（宇宙航空研究開発機構）

※ オンライン

(12) 13:50～14:10 超小型月面探査ローバーの自己位置推定開発

Moreno Fabian（株式会社スマートインプリメント）

(13) 14:10～14:30 ARES Project 研究事例紹介 阿依ダニシ（ARES Project）

※ オンライン

(14) 14:30～14:40 クロージング

小川佳子（会津大学）